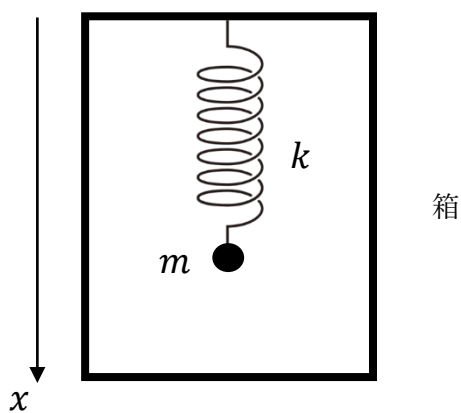


2024 年度一般編入学・転入学試験（理工学部 3 年次）

入学試験問題【物理学】

- I. 図のように、ある慣性系に剛体の箱が置かれており、その中に質量 m の質点のおもりが、ばね定数 k の軽いばねでつるされている。鉛直下方を x 軸の正とする。箱とおもりは x 軸方向にのみ運動をできるものとし、おもりは箱にぶつからない範囲で運動するものとする。必要に応じて重力加速度の大きさ g を用いてもよい。また、空気抵抗は無視できるとする。なお、時刻 t のときに、箱の中にいる人が観測するおもりの変位を $u(t)$ とする（つり合いの位置における変位を 0 とする）。



図

- (1) 剛体の箱を固定した（おもりが運動しても箱に変位は生じない）状態で、おもりを x 軸方向に引っ張って、そっと手を離れた。おもりの運動方程式を求めなさい。
- (2) このばねとおもりからなる系の固有振動の角振動数 ω_0 を求めなさい。
- (3) 次に、時刻 $t = 0$ で再びおもりを静止させた後、箱の固定を外し、外力を加えることによって、箱を x 軸方向に運動させた。時刻 t における箱の変位を $v(t)$ とするとき、時刻 t における箱の外にいる人が観測するおもりの変位を求めなさい（ $t = 0$ で箱が静止しているときのおもりの変位を 0 とする）。また、箱の外から見たおもりの運動方程式を求めなさい。
- (4) $v(t) = A \sin \omega t$ と表されるように、箱を振幅 A 、角振動数 ω 、初期位相 0 で振動させたとき、 $u(t) = B \sin(\omega t + \theta_0)$ と表すことができるとする。(3)で求めた運動方程式を用いて、 B および θ_0 を求めなさい。ただし、文字定数としては A , ω , ω_0 のうち必要なものを用いなさい。
- (5) 箱の振動の角振動数 ω が、ばねとおもりからなる系の固有振動の角振動数 ω_0 よりも十分に大きい場合と、十分に小さい場合について、箱の外から見たおもりの運動の様子をそれぞれ記述しなさい。

II. 真空中において、右手系をなす xyz -直交座標系を設定する。 x 軸正方向の向きを持ち大きさ E_0 の一様な静電場がかかっているとす。 xy 平面に着目し、以下の間に答えよ。ただし、真空の誘電率を ϵ_0 とする。

(1) 静電ポテンシャル (電位) ϕ を、極座標 (r, θ) ($x \equiv r \cos \theta, y \equiv r \sin \theta$) の関数として求めよ。ただし、原点 ($r = 0$) における ϕ の値をゼロとする。

以下では、上記の一様な静電場中に無限に長い半径 $R (> 0)$ の円柱形の導体 (以下、「導体円柱」) を置いた場合を考察しよう。ただし、静電場中に置く以前に導体円柱は帯電していなかったとし、その中心軸は z 軸と一致しているとす。このとき十分な時間が経過すると、導体円柱の表面に電荷が誘起され、内部 ($0 \leq r < R$) の電場は相殺されてゼロとなる (静電誘導)。この状況において、以下の間に答えよ。

(2) 静電ポテンシャル ϕ は、導体円柱の表面 $r = R$ において連続でなければならない。その物理的な理由を考察し、簡潔に答えよ。

(3) 静電ポテンシャル ϕ を極座標 (r, θ) の関数として求めよ。(やはり原点 ($r = 0$) における ϕ の値をゼロとする。)

(4) 導体円柱外部 ($r \geq R$) の電場 \mathbf{E} を極座標の基本ベクトル $\mathbf{e}_r \equiv (\cos \theta, \sin \theta)$, $\mathbf{e}_\theta \equiv (-\sin \theta, \cos \theta)$ を用いて $\mathbf{E} \equiv E_r \mathbf{e}_r + E_\theta \mathbf{e}_\theta$ と表すとき、各成分 E_r, E_θ を極座標 (r, θ) の関数として求めよ。

(5) 静電誘導によって導体円柱の表面 ($r = R$) に誘起される電荷の面密度 σ を角度 θ の関数として求めよ。

なお、もし必要であれば、以下の数学的事実を導出なしに用いてもよい。

- 2次元のラプラス方程式 $\Delta \phi = 0$ ($r \neq 0$) の一般解：

$$\phi(r, \theta) = a + b \log r + \sum_{\ell=1}^{\infty} (A_\ell r^\ell + B_\ell r^{-\ell}) [C_\ell \cos(\ell\theta) + D_\ell \sin(\ell\theta)]$$

($a, b, A_\ell, B_\ell, C_\ell, D_\ell$: 任意定数)

- 極座標で表したナブラ ∇ の公式：

$$\nabla = \mathbf{e}_r \frac{\partial}{\partial r} + \mathbf{e}_\theta \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial \theta}$$